

Problema 01. \rightarrow considere el problema:

$$\min_{x,y} (x+3)^2 + (y-5)^2$$

$$\text{s.a. } (x-2)^2 + (y-3)^2 \leq 16$$

$$x+2y-4 \geq 0$$

$$x \geq 0, y \geq 0$$

2) TEOREMA DE WEIERSTRASS, este teorema indica que si una función continua está definida sobre un conjunto no vacío, cerrado y acotado (compacto), entonces alcanza su mínimo y máximo.

En este problema:

- La función objetivo $f(x,y) = (x+3)^2 + (y-5)^2$ es continua.
- El conjunto factible es no vacío, cerrado y acotado.

Por lo tanto, se puede usar Weierstrass para afirmar que existe solución óptima.

b) Hallar el óptimo mediante análisis geométrico - Interpretación - La función objetivo representa círculos de niveles concéntricos alrededor de $(-3,5)$. Los círculos de nivel de interés son: $\odot Z = (\sqrt{29}-4)^2 \approx (1.39)^2 \approx 1.92$, $\odot Z = (\sqrt{29}+4)^2 \approx (9.39)^2 \approx 88.2$.

$$\odot Z = 3^2 = 9$$

$$\text{Gradiente: } \nabla f = \begin{pmatrix} 2(x+3) \\ 2(y-5) \end{pmatrix} \text{ apunta radialmente desde } (-3,5).$$

(conclusión geométrica) \odot La curva de nivel $Z = (\sqrt{29}-4)^2$ no interseca la región factible.

\odot La curva de nivel $Z = 9$ interseca la región factible en el punto $(0,5)$, verificando

$$\text{Cero: } (0+3)^2 + (5-5)^2 = 9+0 = 9.$$

Este punto cumple todas las restricciones, por lo que es el ****mínimo global****.

\odot La curva de nivel $Z = (\sqrt{29}+4)^2$ interseca tangencialmente la región en:

$$\text{Punto } (x,y) = \left(2 + \frac{20}{\sqrt{29}}, 3 - \frac{8}{\sqrt{29}}\right) \text{ con } Z \approx 88.2. \text{ Este punto corresponde al **máximo global** del problema fuera de maximización.}$$

de maximización.

Relación de gradientes

Situación	Relación gradientes	Interpretación
mínimo $(0,5)$	opuestas	No se puede disminuir más sin violar la factibilidad
máximo $\left(2 + \frac{20}{\sqrt{29}}, 3 - \frac{8}{\sqrt{29}}\right)$	Mismo sentido	la restricción frena el aumento en ese punto

(conclusión: El mínimo global es en $(0,5)$ con valor $Z=9$. el máximo (si se tratara de un problema de maximización) sería en el punto $\left(2 + \frac{20}{\sqrt{29}}, 3 - \frac{8}{\sqrt{29}}\right)$ con valor $Z = (\sqrt{29}+4)^2$.

Problema 6a:

4a. $K = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 / 1 \leq x^2 - y^2 \leq 4, 4 \leq y + x^2 \leq 6, x > 0, y > 0\}$.

$$T: \begin{cases} u = x^2 - y^2 \\ v = u + x^2 \end{cases} \rightarrow \frac{\partial(u, v)}{\partial(x, y)} = \begin{bmatrix} \frac{\partial u}{\partial x} & \frac{\partial u}{\partial y} \\ \frac{\partial v}{\partial x} & \frac{\partial v}{\partial y} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2x & -2y \\ 2x & 1 \end{bmatrix}$$

$$\left| \frac{\partial(u, v)}{\partial(x, y)} \right| = 2(x + 2xy) \rightarrow \left| \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} \right| = \frac{1}{2(x + 2xy)}$$

$$T^{-1}(K) = \{(u, v) \in \mathbb{R}_{uv}^2 / 1 \leq u \leq 4, 4 \leq v \leq 6\}$$

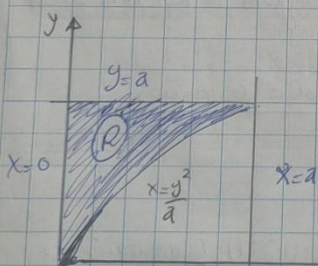
$$\iint_K e^{\frac{2y}{x+2xy}} dA = \iint_{T^{-1}(K)} e^{2v} (x + 2xy) \cdot \left| \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} \right| du dv$$

$$= \int_1^4 \int_4^6 \frac{1}{2} e^{2v} dv du = \int_1^4 du \int_4^6 \frac{1}{2} e^{2v} dv = \left(u \Big|_{u=1}^{u=4} \right) \left(\frac{1}{4} e^{2v} \Big|_{v=4}^{v=6} \right) = \frac{3}{4} (e^2 - e^8)$$

Problema 4b:

$$\int_0^a \int_{\sqrt{ax}}^a \frac{y^2}{\sqrt{y^4 - a^2 x^2}} dy dx = \iint_R \frac{y^2}{\sqrt{y^4 - a^2 x^2}} dA$$

$$R = \{(x, y) \in \mathbb{R}_{xy}^2 / 0 \leq x \leq a, \sqrt{ax} \leq y \leq a\} \rightarrow R = \{(x, y) \in \mathbb{R}_{xy}^2 / 0 \leq y \leq a, 0 \leq x \leq \frac{y^2}{a}\}$$



$$\rightarrow \iint_R \frac{y^2}{\sqrt{y^4 - a^2 x^2}} dA = \int_0^a \int_0^{y^2/a} \frac{y^2}{\sqrt{y^4 - a^2 x^2}} dx dy$$

$$= \int_0^a \left[\frac{y^2}{a} \sin^{-1} \left(\frac{ax}{y^2} \right) \right]_{x=0}^{x=y^2/a} dy$$

$$= \int_0^a \frac{y^2}{a} \left(\frac{\pi}{2} - 0 \right) dy = \frac{\pi}{2a} \int_0^a y^2 dy = \frac{a^2 \pi}{6}$$

c) Solución óptima del dual usando holgura Complementaria.

Se da una solución óptima del primal:

$$x_1 = 80, x_2 = 60.$$

Verificación de restricciones activas: • Rosas: $7(80) + 60 = 300$ (activa).
• Tulipanes: $50 + 60 = 110$ (activa). • Hírcos: $80 + 3(60) = 260 < 300$ (no activa).

Por holgura Complementaria • Si una restricción es activa, su variable dual correspondiente es cero: $y_3 = 0$.

Resolviendo el sistema para "y" • De las restricciones duales activas:

$$\begin{cases} 3y_1 + y_2 = 2000 \\ y_1 + y_2 = 1000 \end{cases}$$

restando la segunda de la primera: $2y_1 = 1000 \rightarrow y_1 = 500$

Sustituyendo en la segunda: $500 + y_2 = 1000 \rightarrow y_2 = 500$.

Conclusión: $y_1 = 500, y_2 = 500, y_3 = 0$.

(d) Valor del ramo con 1 rosa, 1 tulipán y 1 hírcos.

El valor sombra es: $1 \cdot y_1 + 1 \cdot y_2 + 1 \cdot y_3 = 500 + 500 + 0 = 1000 \mu.m.$

Interpretación: El ramo tiene un valor económico marginal de $1000 \mu.m$ en la solución óptima.

(e) Estimación de la variación en ingresos ante cambios de precios.

- Si:
- Precio de x_1 disminuye en $10 \mu.m$
 - Precio de x_2 disminuye en $5 \mu.m$.

Dado que la base óptima no cambia (teorema de sensibilidad), las variaciones:

Conclusión: El ingreso máximo disminuirá aproximadamente en $100 \mu.m$.

Problema 03: Optimización lineal

Flora	Req. en T_1	Req. en T_2	Disponibilidad
Rosas	3	1	300
Tulipanes	1	1	140
Irises	1	3	300

Preios de lente →
 • tipo T_1 : 2000 u.m.
 • tipo T_2 : 1000 u.m.

a) Formulación del modelo primal.

Variables de decisión:

x_1 = Cantidad de arreglos tipo T_1 , x_2 = Cantidad de arreglos tipo T_2 .

Función objetivo (maximizar ingresos): $\max Z = 2000x_1 + 1000x_2$.

Restricciones:
 $3x_1 + x_2 \leq 300$ (Rosas)
 $x_1 + x_2 \leq 140$ (Tulipanes)
 $x_1 + 3x_2 \leq 300$ (Irises)
 $x_1, x_2 \geq 0$

Conclusión: modelo formulado correctamente, maximizando ingresos sujeto a disponibilidad de flores.

(B) Formulación del problema dual - forma general (maximización con \leq restricciones).

$$\max C^T x \quad Ax \leq b \Rightarrow \min b^T y \quad A^T y \geq C, y \geq 0.$$

Aplicación de este problema: Variables duales: y_1 = Precio sombra de rosas.

y_2 = Precio sombra de tulipanes, y_3 = Precio sombra de irises.

Función objetivo dual: $\min W = 300y_1 + 140y_2 + 300y_3$.

Restricciones duales:
 $3y_1 + y_2 + y_3 \geq 2000$
 $y_1 + y_2 + y_3 \geq 1000$
 $y_1, y_2, y_3 \geq 0$

Interpretación económica: El dual minimiza el costo total de adquisición de flores para garantizar ingresos mínimos de los arreglos.

verificación de CQ (Constraint Qualifications)

(i) LICQ las gradientes de las restricciones activas son:

$$\nabla g_1 = [0, -2], \quad \nabla g_2 = [0, 2].$$

su linealmente dependiente ($\nabla g_2 = -1 \cdot \nabla g_1$).

*** LICQ no satisface ***

(ii) MFCQ: Para que exista un vector "d" tal que:

$$-\nabla g_i^T d < 0 \text{ para } i=1, \quad -\nabla g_j^T d \leq 0 \text{ para las demás.}$$

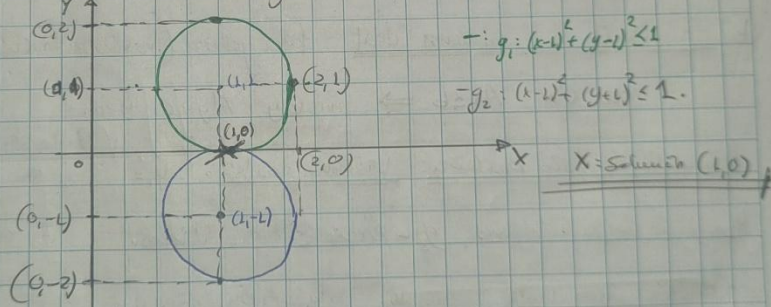
Aquí, como los gradientes son verticales y opuestos, no existe un "d" que satisfaga simultáneamente ambos. *** MFCQ no satisface ***

Conclusión sobre KKT: - LICQ no se cumple - MFCQ no se cumple.

La condición de optimalidad no puede satisfacerse. Por lo tanto, *** KKT no es aplicable aquí *** caso óptimo necesario *** debido a no regularidad.

Sin embargo, la solución óptima existe y se determina geoméricamente como el punto de tangencia.

Figura: Intersección de restricciones y solución óptima.



(1) LICQ las gradientes de las restricciones activas son:

Problema (2) - optimización en restricciones elípticas.

Planteamiento minimizar $f(x,y) = x$ sujeto a $g_1(x,y) = (x-1)^2 + (y-1)^2 - 1 \leq 0$

$$g_2(x,y) = (x-1)^2 + (y+2)^2 - 1 \leq 0.$$

(2) existencia de solución: Porque exista solución, los discos deben intersectarse.

Distancia entre centros: $d = \sqrt{(1-1)^2 + (1-(-2))^2} = 3$

Condición de intersección: $d \leq r_1 + r_2 \rightarrow 1+2 \leq 3$ cumplido $\rightarrow -3 \leq d \leq 3$.

Conclusión: si existe solución para $a \in [-3, 3]$.

(b) caso $a = +1$ distancia entre centros: $d = |1 - (-1)| = 2$.

Los discos son tangentes, existe solución única.

Determinación geométrica del punto solución igualando restricciones activas:

$$(y-1)^2 = (y+1)^2 \text{ expandimos: } 1y^2 - 2y + 1 = 1y^2 + 2y + 1 = 0.$$

$$-4y = 0 \rightarrow y = 0. \text{ Sustituyendo en } g_1: (x-1)^2 + 1 = 1 \rightarrow (x-1)^2 = 0 \rightarrow x = 1 \checkmark$$

Solución óptima: $x^* = 1; y^* = 0$.

Gradiente de la función objetivo: $\nabla f(x,y) = \begin{bmatrix} \frac{\partial f}{\partial x} \\ \frac{\partial f}{\partial y} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$

Gradiente de $g_1(x,y)$: Definición general $\nabla g_1(x,y) = \begin{bmatrix} \frac{\partial g_1}{\partial x} \\ \frac{\partial g_1}{\partial y} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2(x-1) \\ 2(y-1) \end{bmatrix}$

Aplicando en (1,0): $\nabla g_1(1,0) = \begin{bmatrix} 2(1-1) \\ 2(0-1) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ -2 \end{bmatrix}$

Gradiente de $g_2(x,y)$: Definición general $\nabla g_2(x,y) = \begin{bmatrix} \frac{\partial g_2}{\partial x} \\ \frac{\partial g_2}{\partial y} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 2 \end{bmatrix}$

Verificación de condiciones de KKT: Condición de estacionariedad:

Se requiere que existan $\lambda_1, \lambda_2 \geq 0$ tales que: $\nabla f + \lambda_1 \nabla g_1 + \lambda_2 \nabla g_2 = 0$.

Así que: $\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} + \lambda_1 \begin{bmatrix} 0 \\ -2 \end{bmatrix} + \lambda_2 \begin{bmatrix} 0 \\ 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \end{bmatrix}$.

* Del componente x^* : $1 + 0 + 0 = 0 \rightarrow 1 = 0 \rightarrow$ Contradicción. Lo cual es una contradicción.

c) Condiciones KKT y resolución Lagrangiano - Función de Lagrangiano

$$L(x, y, \lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \lambda_4) = (x+2)^2 + (y-5)^2 - \lambda_1 [(x-2)^2 + (y-3)^2 - 16] + \lambda_2 (4-x-2y) - \lambda_3 x - \lambda_4 y$$

Gradientes (condiciones de primer orden): $\frac{\partial L}{\partial x} = 2(x+2) - 2\lambda_1(x-2) - \lambda_2 - \lambda_3 = 0$

$$\frac{\partial L}{\partial y} = 2(y-5) + 2\lambda_1(y-3) - 2\lambda_2 - \lambda_4 = 0$$

Restricciones punales: $(x-2)^2 + (y-3)^2 \leq 16, \quad x+2y-4 \geq 0, \quad x \geq 0, \quad y \geq 0$

Multiplificadores: $\lambda_1 \geq 0, \lambda_2 \geq 0, \lambda_3 \geq 0, \lambda_4 \geq 0$

Condiciones de complementariedad: $\lambda_1 [(x-2)^2 + (y-3)^2 - 16] = 0$

$$\lambda_2 [4-x-2y] = 0, \quad \lambda_3 x = 0, \quad \lambda_4 y = 0$$

Resolución: del análisis geométrico sabemos que el óptimo está en (0,5).

Verificamos condiciones en ese punto:

• Restricción Circular: $(0-2)^2 + (5-3)^2 = 4+4=8 < 16$, no activa, por lo tanto $\lambda_1 = 0$.

• Restricción Lineal: $0 + 2(5) - 4 = 6 > 0$, no activa, entonces $\lambda_2 = 0$.

• Restricción de no negatividad en x: $x=0$ está activa, entonces $\lambda_3 \geq 0$.

• Restricción de no negatividad en y: $y=5 > 0$, no activa, por lo tanto $\lambda_4 = 0$.

Sustituyendo en las derivadas: $2(0+2) - \lambda_3 = 0 \Rightarrow \lambda_3 = 4, \quad 2(5-5) = 0$

Conclusión: Truco (c) El sistema KKT se satisface con $\lambda_1 = 0, \lambda_2 = 0, \lambda_3 = 4, \lambda_4 = 0$ y solución (0,5).

d) Verificación de mínimo global Condiciones de suficiencia:

- El problema es de optimización convexa: - la función convexa (cuadrática con matriz Hessiana definida positiva). - las restricciones definen un punto convexo (Intersección de un círculo y semiplanos.)

Se cumplen las condiciones KKT y el problema es convexo, por lo tanto:

Conclusión: (d) El punto (0,5) es un mínimo global.